

FFSAS | GDIS | BT202
07/06/2021

NAVpilot711C Télécommande NFU



Nouvelle télécommande NFU RE-TILLER-NFU

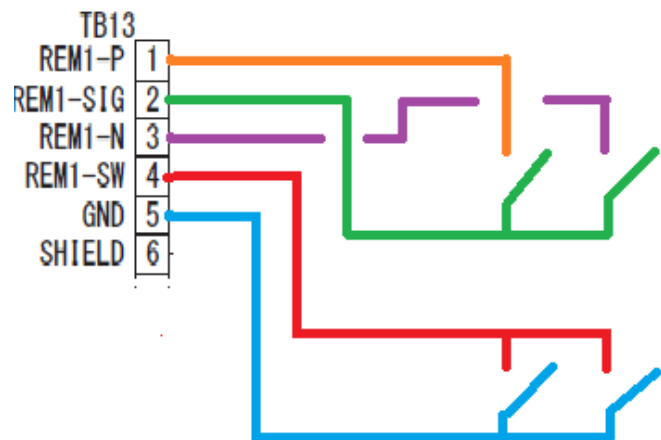
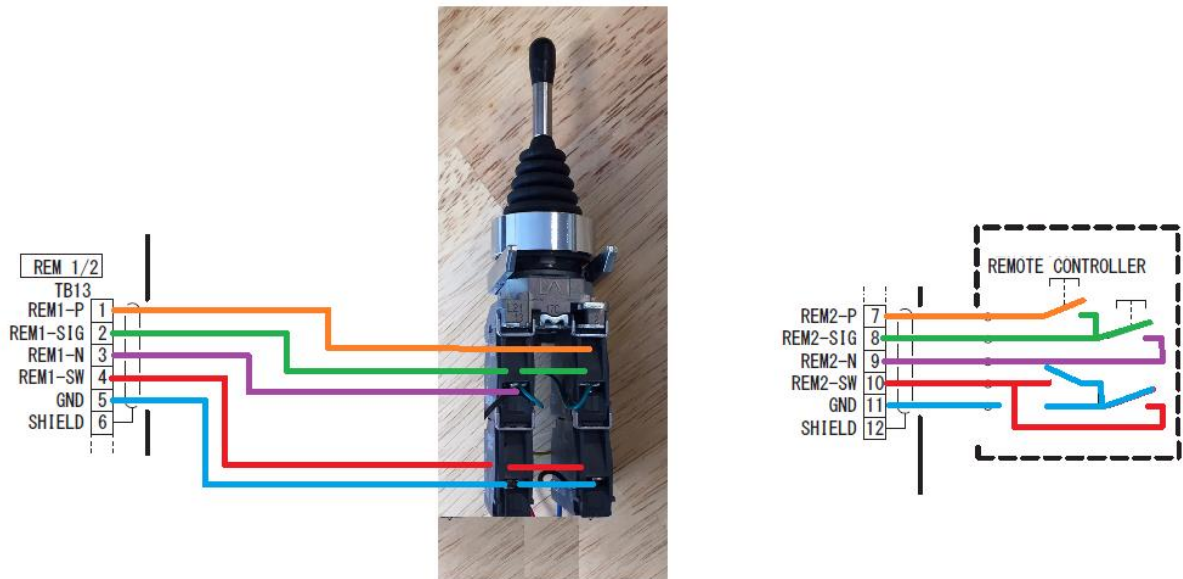
La télécommande NFU est un contrôleur à levier sans suivi pour la série de pilotes automatiques NavPilot700. Ce contrôleur permet une déviation temporaire bâbord/tribord de la route actuellement suivie par le pilote. Une fois le levier relâché, le NavPilot ramènera le navire à sa trajectoire programmée (voir section « paramètres » de ce document). Il agit uniquement comme un simple interrupteur marche/arrêt pour dévier le cap vers bâbord ou tribord. Le contrôle du degré de déviation de la barre n'est pas disponible dans un type de levier NFU.

La NAVpilot711C possède 2 interfaces pour télécommande (NFU, FU, Dodge) :
Connecteurs T13 : 1-6 = télécommande 1
Connecteurs T13 : 7-12 = télécommande 2

Ici nous avons choisi de proposer une télécommande NFU qui prend la main dès qu'elle est actionnée.

Dans cette configuration, il est possible de mettre plusieurs télécommandes en parallèle sur une même sortie.

La télécommande consiste donc en 2 contacts NO en parallèle de chaque côté de l'actionneur.



Tiller basculé d'un côté :

- 1-2 fermé
- 2-3 ouvert
- 4-5 fermé

Tiller en position milieu (repos) :

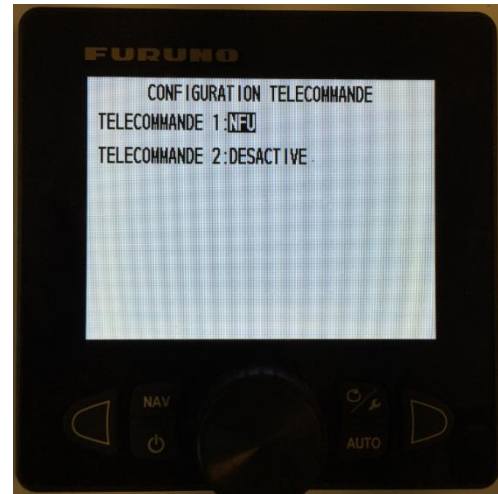
- 1-2 ouvert
- 2-3 ouvert
- 4-5 ouvert

Tiller basculé de l'autre côté :

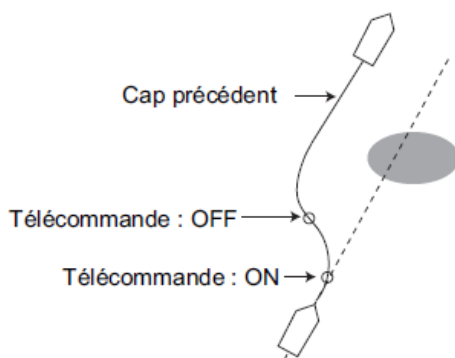
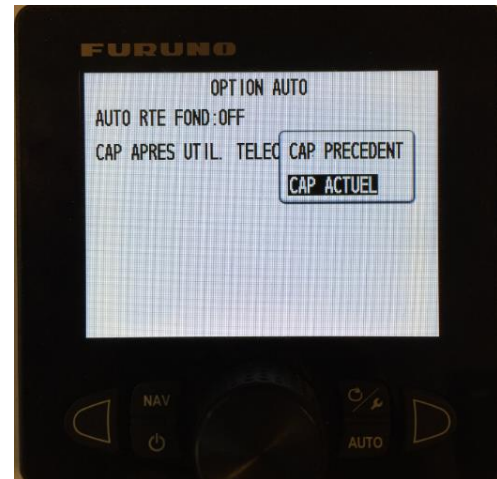
- 1-2 ouvert
- 2-3 fermé
- 4-5 fermé

Paramètres

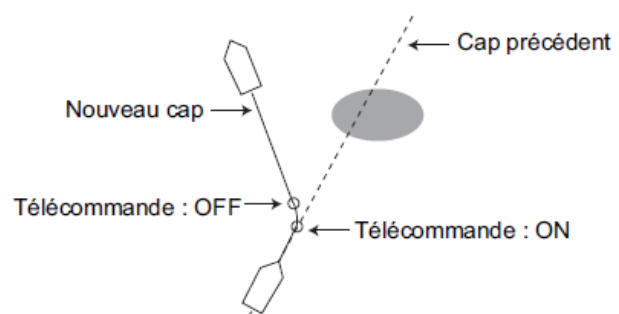
1 - Dans le cas présent, il faut déclarer que le port télécommande 1 (le 2 si utilisé) est occupé par un tiller NFU.



2 - Dans le menu Option Auto, déclarer si après l'utilisation du tiller, le cap à suivre est l'ancien ou bien le cap du navire au moment où on relâche le tiller.



[CAP APRES UTIL. TELEC] = [CAP PRECEDENT]



[CAP APRES UTIL. TELEC] = [CAP ACTUEL]

Note : Attention l'utilisation du RE-TIILLER-NFU induit la perte du mode FANTUM FEEDBACK™

FURUNO FRANCE